



СМИ2-М

Панель оператора



Руководство по эксплуатации

04.2021
версия 1.26

Содержание

Введение	3
Предупреждающие сообщения	3
Используемые термины и аббревиатуры.....	3
1 Назначение и функции	4
2 Технические характеристики и условия эксплуатации.....	5
2.1 Технические характеристики	5
2.2 Изоляция узлов.....	5
2.3 Условия эксплуатации.....	6
3 Меры безопасности.....	6
4 Монтаж	7
5 Подключение	8
5.1 Рекомендации по подключению.....	8
5.2 Назначение контактов клеммника	8
5.3 Подключение по интерфейсу RS-485.....	9
6 Принцип работы	10
7 Настройка.....	13
7.1 Порядок настройки	13
7.2 Подключение к ПО «Owen Configurator»	13
7.3 Настройка параметров Modbus.....	14
7.3.1 Общие настройки.....	14
7.3.2 Режим Modbus Master.....	15
7.3.3 Режим Modbus Slave.....	16
7.3.4 Режим Modbus Spy	17
7.4 Типы данных	18
7.5 Индикация	19
7.6 Встроенная логика	21
7.7 Индикация ошибок	25
8 Техническое обслуживание.....	26
8.1 Общие указания	26
8.2 Обновление встроенного ПО	26
9 Маркировка	26
10 Упаковка	26
11 Транспортирование и хранение	27
12 Комплектность	27
13 Гарантийные обязательства	27
ПРИЛОЖЕНИЕ А. Список регистров Modbus.....	28

Введение

Настоящее руководство по эксплуатации предназначено для ознакомления обслуживающего персонала с устройством, принципом действия, конструкцией, технической эксплуатацией и обслуживанием панели оператора СМИ2-М (в дальнейшем по тексту именуемой «прибор» или «индикатор»).

Предупреждающие сообщения

В данном руководстве применяются следующие предупреждения:



ОПАСНОСТЬ

Ключевое слово ОПАСНОСТЬ сообщает о **непосредственной угрозе опасной ситуации**, которая приведет к смерти или серьезной травме, если ее не предотвратить.



ВНИМАНИЕ

Ключевое слово ВНИМАНИЕ сообщает о **потенциально опасной ситуации**, которая может привести к небольшим травмам.



ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

Ключевое слово ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ сообщает о **потенциально опасной ситуации**, которая может привести к повреждению имущества.



ПРИМЕЧАНИЕ

Ключевое слово ПРИМЕЧАНИЕ обращает внимание на полезные советы и рекомендации, а также информацию для эффективной и безаварийной работы оборудования.

Ограничение ответственности

Ни при каких обстоятельствах ООО «Производственное объединение ОВЕН» и его контрагенты не будут нести юридическую ответственность и не будут признавать за собой какие-либо обязательства в связи с любым ущербом, возникшим в результате установки или использования прибора с нарушением действующей нормативно-технической документации.

Используемые термины и аббревиатуры

Modbus – открытый промышленный протокол обмена, разработанный компанией Modicon. В настоящий момент поддерживается независимой организацией Modbus-IDA (www.modbus.org).

ВИП – вторичный источник питания.

ПК – персональный компьютер.

ПО – программное обеспечение.

ТТЛ – транзисторно-транзисторная логика.

1 Назначение и функции

Прибор предназначен для индикации заданных величин при использовании в сетях RS-485 и может эксплуатироваться в составе систем автоматизированного контроля и управления технологическими процессами в качестве основного или дополнительного индикатора физических величин.

Функции прибора:

- прием информации от Мастера сети RS-485 (в режиме **Slave**);
- запрос информации от прибора, подключенного к сети RS-485 (в режиме **Master**);
- получение информации от прибора, подключенного к сети RS-485, в которой уже имеется Мастер сети RS-485 (в режиме **Spy**);
- логическая обработка принятой переменной в соответствии с заданным типом логики;
- индикация значения в соответствии с результатами обработки;
- индикация выхода значения за заданный диапазон;
- индикация аварийной ситуации в случае отсутствия запросов от Мастера сети RS-485 или при получении данных, не поддающихся индикации.

Прибор выпускается согласно ТУ 26.51.70-036-46526536-2020.

2 Технические характеристики и условия эксплуатации

2.1 Технические характеристики

Таблица 2.1 – Технические характеристики

	Наименование	Значение
Питание	Тип питающего напряжения	Постоянное
	Диапазон питающего напряжения	10...48 В
	Номинальное напряжение питания	24 В
	Потребляемая мощность, не более	1,6 Вт
Дисплей	Индикатор	Один четырехразрядный семисегментный
	Количество цветов	3
	Высота разряда	14 мм
Интерфейс обмена данными	Тип интерфейса	RS-485
	Протокол обмена данными	Modbus ASCII, Modbus RTU
	Режим работы интерфейса	Master, Slave, Spy
	Сигналы интерфейса	A, B
	Гальваническая изоляция между питанием прибора и интерфейсом, не менее	500 В
	Скорость обмена данными	2400, 4800, 9600, 14400, 19200, 28800, 38400, 57600, 115200 бит/с
Интерфейс конфигурирования	Тип интерфейса	USB 2.0 (Micro-USB)
Корпус	Конструктивное исполнение	Для щитового крепления с отверстием диаметром 22,5 мм
	Тип вентиляции	Естественная вентиляция
	Габаритные размеры (ширина × высота × глубина)	(48,0 × 26,0 × 65,4) ± 0,5 мм
	Степень защиты корпуса: со стороны лицевой панели со стороны цилиндрической части корпуса	IP65 IP20
Общие сведения	Масса прибора, не более	0,1 кг
	Средний срок службы	8 лет
	Прикладное ПО	Owen Configurator

2.2 Изоляция узлов

Схема гальванически изолированных узлов и прочность гальванической изоляции приведена на рисунке 2.1.

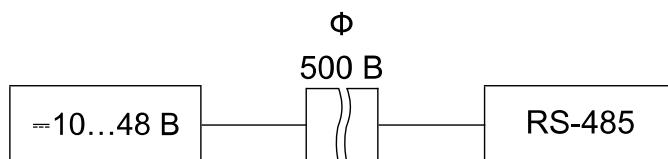


Рисунок 2.1 – Изоляция узлов прибора



ПРИМЕЧАНИЕ

Значение изоляции указано для испытаний при нормальных климатических условиях (время воздействия – 1 минута).

2.3 Условия эксплуатации

Прибор предназначен для эксплуатации в следующих условиях:

- закрытые взрывобезопасные помещения без агрессивных паров и газов;
- температура окружающего воздуха от минус 40 до +70 °C;
- верхний предел относительной влажности воздуха: не более 80 % при +25 °C и более низких температурах без конденсации влаги;
- атмосферное давление от 84 до 106,7 кПа.

По устойчивости к механическим воздействиям во время эксплуатации прибор соответствует группе исполнения N2 по ГОСТ Р 52931.

3 Меры безопасности

По способу защиты от поражения электрическим током прибор относится к изделиям класса III по ГОСТ 12.2.007.0.

Во время эксплуатации, технического обслуживания и поверки следует соблюдать требования следующих документов:

- ГОСТ 12.3.019;
- «Правила эксплуатации электроустановок потребителей»;
- «Правила охраны труда при эксплуатации электроустановок».

Не допускается попадание влаги на контакты выходного разъема и внутренние электроэлементы прибора. Прибор запрещено использовать в агрессивных средах с содержанием в атмосфере кислот, щелочей, масел и т. п.

Подключение, регулировка и техническое обслуживание прибора должны производиться только квалифицированными специалистами, изучившими настоящее руководство по эксплуатации.

4 Монтаж



ПРИМЕЧАНИЕ

Перед установкой прибор следует сконфигурировать, подключив к ПК с помощью кабеля Micro-USB и изменив установленные по умолчанию параметры.

Для установки прибора следует:

- Подготовить в щите круглое отверстие диаметром 22,5 мм (для предотвращения прокручивания прибора отверстие следует выполнить сложной формы, см. [рисунок 4.2](#)).

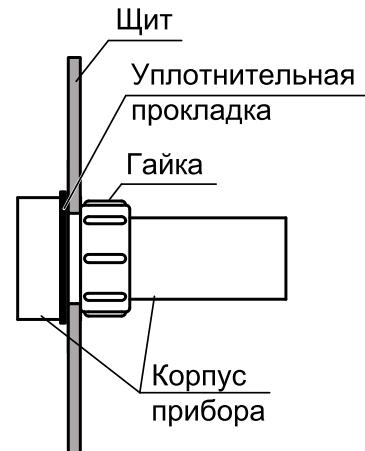
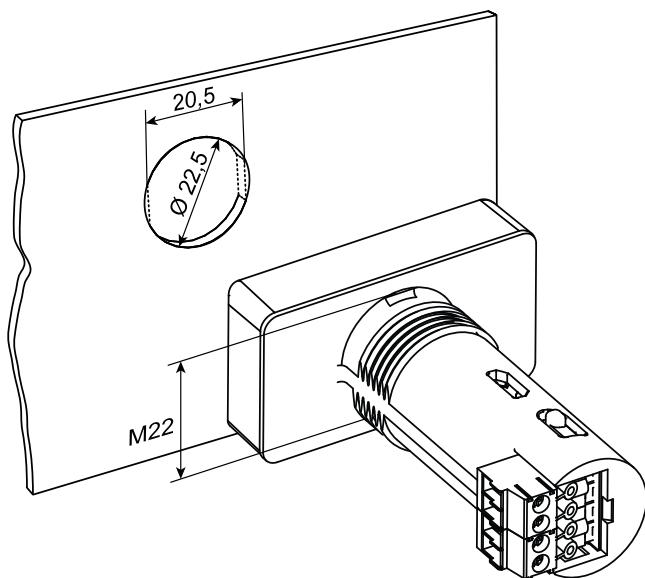


Рисунок 4.1 – Монтаж прибора

Рисунок 4.2 – Установочные размеры прибора

- Надеть на тыльную сторону передней панели прибора уплотнительную прокладку из комплекта поставки, см. [рисунок 4.1](#).
- Разместить цилиндрическую часть прибора в отверстии щита.
- Надеть на цилиндрическую часть прибора гайку из комплекта поставки и закрутить ее.
- Обеспечить доступ к цилиндрической части прибора за щитом.

Демонтаж прибора следует производить в обратном порядке.

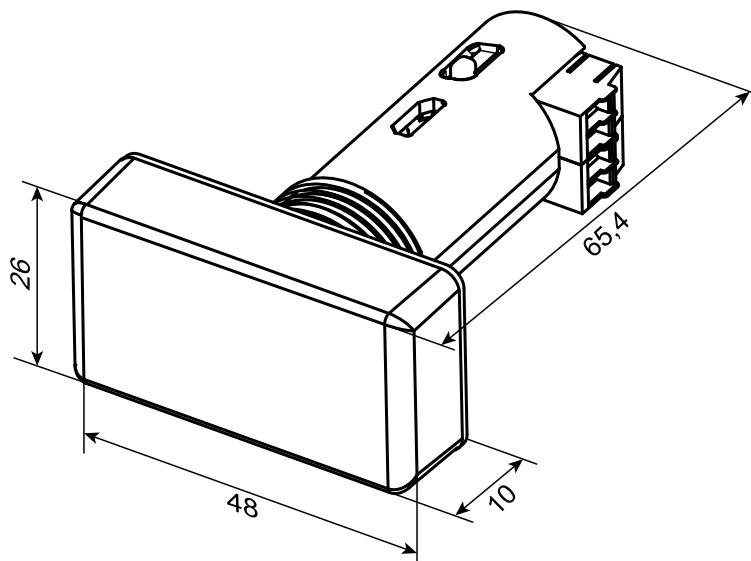


Рисунок 4.3 – Габаритные размеры прибора

5 Подключение

5.1 Рекомендации по подключению

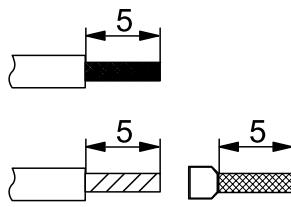


ПРИМЕЧАНИЕ

Подключение и техническое обслуживание производится только при отключенном питании прибора.

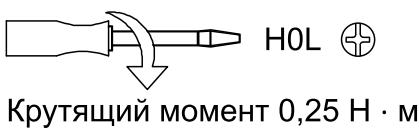
Для внешних связей следует использовать провод с сечением не более 1,5 мм² (AWG 26...16).

Для многожильных проводов следует использовать наконечники.



1 × 0,2...1,5 мм²/AWG 26...16
2 × 0,20...0,34 мм²/AWG 26...22

1 × 0,2...1,5 мм²/AWG 26...16
2 × 0,2...0,5 мм²/AWG 26...20



Не применять

Рисунок 5.1 – Рекомендации для проводов

Длина кабеля питания прибора не должна превышать 30 метров.



ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

Запрещается подключать провода разного сечения к одной клемме.



ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

Запрещается подключать более двух проводов к одной клемме.

5.2 Назначение контактов клеммника

СМИ2-М	
24 В (+)	1
0 В (-)	2
RS-485 (B)	3
RS-485 (A)	4

Рисунок 5.2 – Назначение контактов клеммника



ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

Использование источников питания без потенциальной развязки или с базовой (основной) изоляцией цепей низкого напряжения от линий переменного тока может привести к появлению опасных напряжений в цепях.

В приборе допускается два положения установки клеммника как на рисунках ниже.

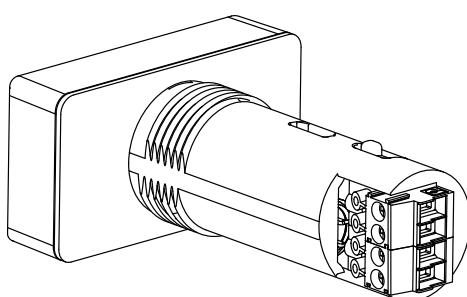


Рисунок 5.3 – Положение 1 установки клеммника

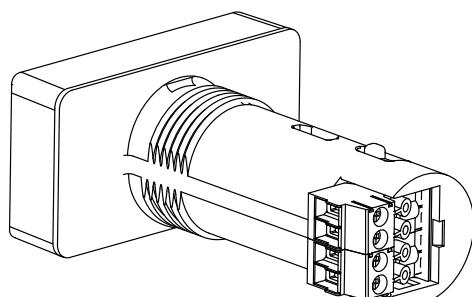


Рисунок 5.4 – Положение 2 установки клеммника

5.3 Подключение по интерфейсу RS-485

Связь прибора по интерфейсу RS-485 выполняется по двухпроводной схеме.

Длина линии связи должна быть не более 1200 метров.

Обесточенный прибор следует подключать к сети RS-485 витой парой проводов, соблюдая полярность. Провод **A** подключается к выводу **A** прибора, аналогично соединяются между собой выводы **B**.



ПРИМЕЧАНИЕ

Интерфейс RS-485 также работает при питании индикатора от Micro-USB.

6 Принцип работы

Функциональная схема прибора приведена на [рисунке 6.1](#).

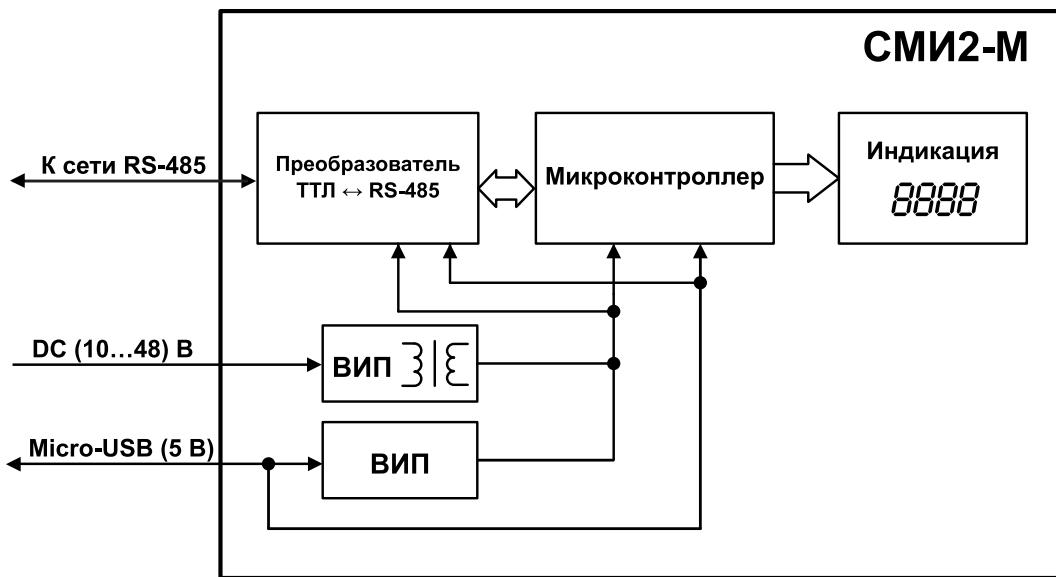


Рисунок 6.1 – Функциональная схема прибора

Прибор состоит из следующих функциональных блоков:

- **микроконтроллер** обрабатывает информацию, поступающую по сети RS-485;
- **ВИП** с гальванической развязкой осуществляет стабилизированное питание прибора, защищает прибор от перенапряжения и неправильного подключения питания;
- **преобразователь ТТЛ ↔ RS-485** конвертирует сигналы сети RS-485 в сигналы ТТЛ, которые принимает микроконтроллер;
- **четырехразрядный семисегментный цифровой индикатор** отображает полученную по сети RS-485 информацию и аварийные сообщения.



ПРИМЕЧАНИЕ

При питании прибора от Micro-USB яркость индикатора снижается относительно рабочего режима на 50 %.

Принцип работы прибора для всех режимов приведен на [рисунке 6.2](#).

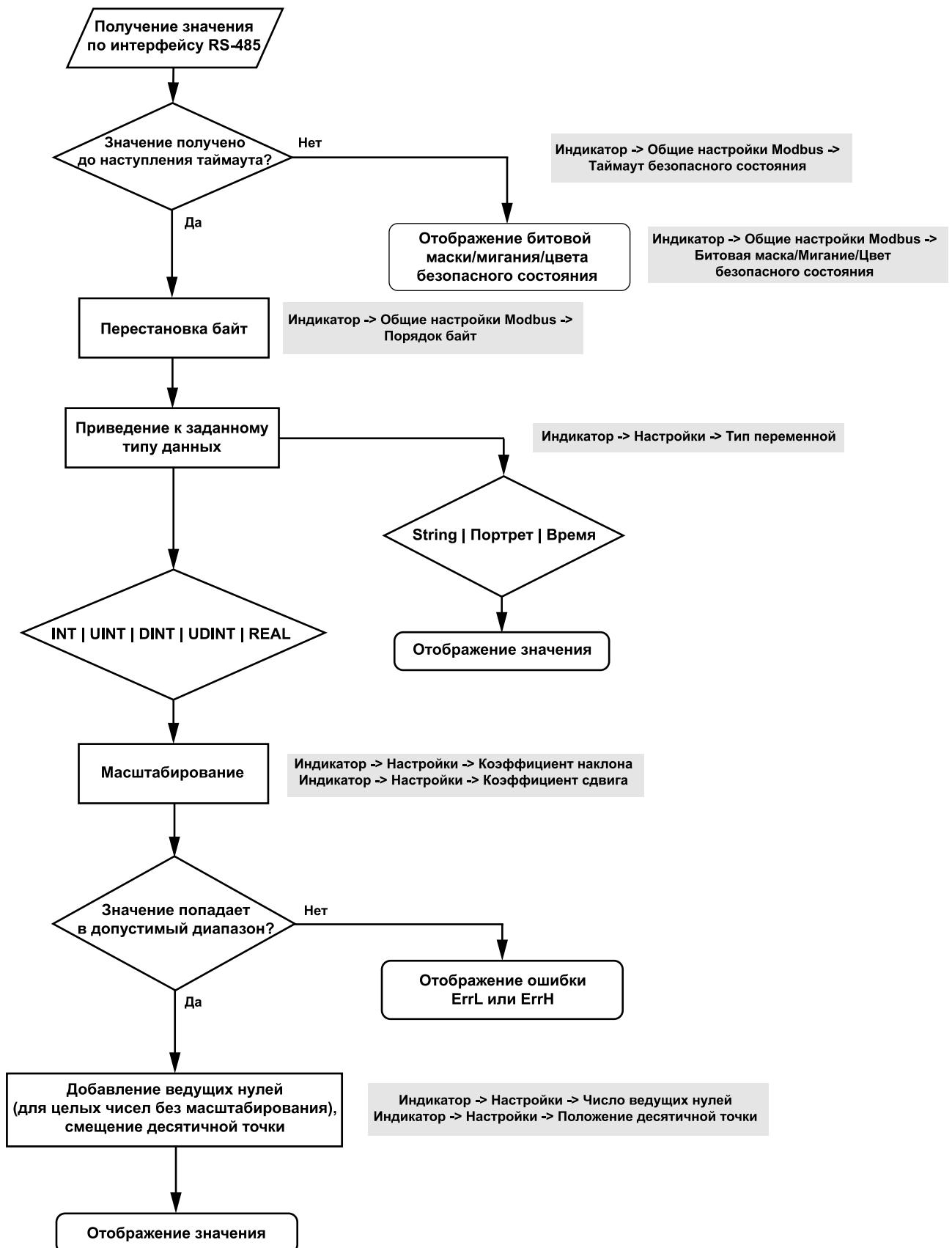


Рисунок 6.2 – Принцип работы СМИ2-М

Информация, поступающая на прибор по сети RS-485, перед выводом на дисплей преобразуется согласно параметрам, установленным в настройках прибора:

- **таймаут безопасного состояния** – время, в течение которого прибор ожидает поступление информации по сети RS-485. По истечении заданного времени прибор выводит на дисплей сообщение, соответствующее **битовой маске безопасного состояния**. Если значение

таймаута равно 0, то по истечении времени таймаута прибор не переходит в безопасное состояние, а на дисплее отображается последнее полученное значение;

- **порядок байт** позволяет изменить порядок байт и/или регистров поступающей на прибор информации;
- **тип переменной** определяет формат вывода полученной информации;
- **коэффициент наклона** определяет множитель поступающего на прибор значения;
- **коэффициент сдвига** определяет, какое число требуется прибавить или отнять от поступающего на прибор значения (после применения коэффициента наклона);
- **число ведущих нулей** используется только для целочисленных значений без масштабирования (коэффициент сдвига равен 0, коэффициент наклона равен 1) для добавления дополнительных нулей перед числом на дисплее;
- **положение десятичной точки** определяет степень смещения десятичной точки при отображении целых или вещественных чисел.

Подробнее параметры описаны в [разделе 7.3.1](#) и [разделе 7.5](#).

7 Настройка

7.1 Порядок настройки

Перед эксплуатацией следует настроить прибор:

- Подключить прибор к ПО «Owen Configurator» (см. [раздел 7.2](#)).
- Установить требуемые параметры режима работы (см. [раздел 7.3.2](#) для настройки режима Modbus Master, [раздел 7.3.3](#) для Modbus Slave и [раздел 7.3.4](#) для Modbus Spy).
- Установить требуемые параметры типа отображаемых данных (см. [раздел 7.4](#)).
- Установить требуемые параметры вывода данных на дисплей прибора (см. [раздел 7.5](#) и [раздел 7.6](#)).

7.2 Подключение к ПО «Owen Configurator»

Перед подключением и настройкой прибора следует скачать ПО «Owen Configurator» с официального сайта компании «ОВЕН» owen.ru и установить на ПК.

Для подключения прибора к ПО «Owen Configurator» следует:

- Подключить прибор к ПК с помощью кабеля Micro-USB (не входит в комплект поставки).



ПРИМЕЧАНИЕ

При подключении прибора к ПК с помощью кабеля Micro-USB подача основного питания прибора не требуется, так как питание осуществляется от порта USB.

- Открыть ПО «Owen Configurator».
- В строке меню выбрать «Добавить устройства».

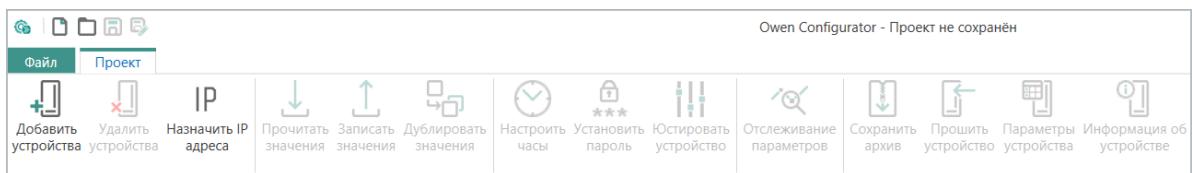


Рисунок 7.1 – Интерфейс ПО «Owen Configurator»

- В открывшемся окне в поле «Интерфейс» выбрать «STMicroelectronics Virtual COM Port».

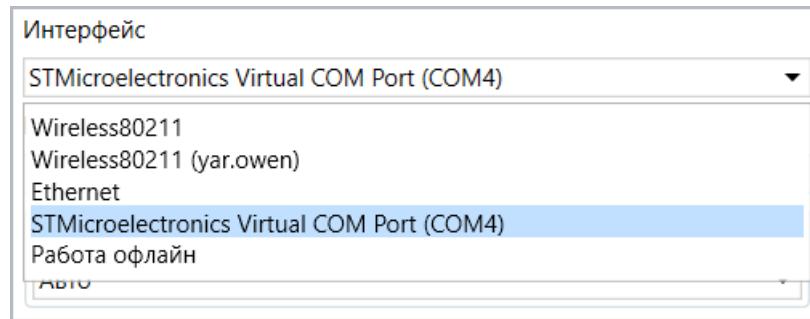


Рисунок 7.2 – Выбор интерфейса

- В поле «Протокол» выбрать «Owen Auto Detection Protocol».

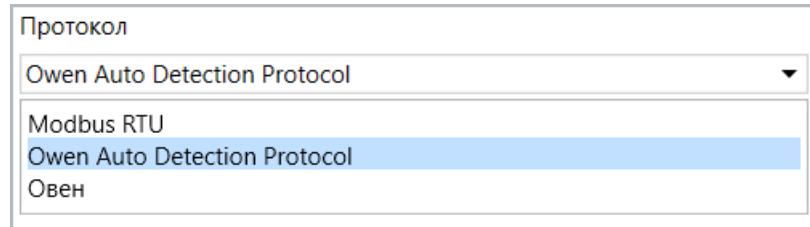


Рисунок 7.3 – Выбор протокола

- Выбрать «Найти одно устройство», ввести адрес подключенного прибора и нажать «Найти».



ПРИМЕЧАНИЕ

Адрес прибора для интерфейса USB всегда равен 1 и не может быть изменен.

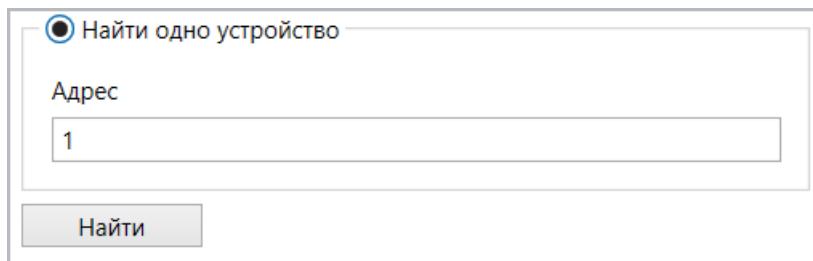


Рисунок 7.4 – Ввод адреса устройства

7. После появления устройства в правой части окна нажать «Добавить устройства».

			Выбрать все	Снять все
	Имя	Адрес	Версия	
<input checked="" type="checkbox"/>	СМИ2-М	1 (COM4)	0.1	
			Добавить устройства	Отмена

Рисунок 7.5 – Выбор устройства

7.3 Настройка параметров Modbus

7.3.1 Общие настройки

Для всех режимов работы прибора к общим настройкам относятся настройки порта RS-485 и настройки Modbus.

Прибор поддерживает следующие режимы работы по протоколу Modbus:

- Master;
- Slave;
- Spy.

Параметры порта RS-485 в ПО «Owen Configurator» находятся во вкладке **Настройки порта RS-485**. Описание параметров порта RS-485 прибора приведено в [таблице 7.1](#).

Таблица 7.1 – Настройка порта RS-485

Параметр	Описание	Диапазон значений
Скорость СОМ-порта	Скорость обмена данными между приборами	2400, 4800, 9600, 14400, 19200, 38400, 57600, 115200 бит/с
Размер данных	Количество бит полезной информации	8 бит
Количество стоп-бит	Количество стоп-бит в кадре посылки	1 стоп-бит, 2 стоп-бита
Контроль четности	Режим контроля четности	Нет, Чет, Нечет
Признак конца кадра	Признак, по которому индикатор определяет конец пакета данных, полученного от другого устройства. Конец пакета определяется отсутствием передачи данных по линии связи в течение заданного интервала времени	IDLE frame – интервал равен времени, требуемому для передачи одного байта данных (включая стартовый бит, стоповый бит и бит четности) на выбранной скорости; 3.5 char (Modbus spec) – интервал равен времени, требуемому для передачи 3,5 байтов данных (включая стартовый бит, стоповый бит и бит четности) на выбранной скорости. Данное значение соответствует спецификации протокола Modbus

Настройки Modbus находятся во вкладке **Индикатор** → **Общие настройки Modbus**. Описание общих параметров Modbus приведено в [таблице 7.2](#).

Таблица 7.2 – Настройка общих параметров Modbus

Параметр	Описание	Диапазон значений
Порядок байт	Тип перестановки байтов/регистров полученной информации*	Не менять, Инверсия только байтов, Инверсия только регистров, Инверсия байтов и регистров
Таймаут безопасного состояния	Время, через которое прибор переходит в безопасное состояние (см. раздел 7.7) в случае отсутствия получения данных. Если установить значение 0, то прибор не переходит в безопасное состояние и отображает последнее полученное значение	0...60 с
Битовая маска безопасного состояния**	Значение типа Портрет (см. раздел 7.4), которое выводится на дисплей прибора в случае перехода в безопасное состояние	0...FFFF FFFF
Цвет безопасного состояния	Цвет отображения данных на дисплее в случае перехода в безопасное состояние	Зеленый, Красный, Желтый
Мигание безопасного состояния	Дисплей прибора начнет мигать в случае перехода в безопасное состояние	Выключено, Включено

ПРИМЕЧАНИЕ

* Пример перестановки только байтов: 0xAABBCCDD → 0xBBAADDCC.
Пример перестановки только регистров: 0xAABBCCDD → 0xCCDDAAAB.
Пример перестановки байтов и регистров: 0xAABBCCDD → 0xDDCCBBA.

** В ПО «Owen Configurator» значение битовой маски безопасного состояния вводится в формате HEX.

7.3.2 Режим Modbus Master

При использовании прибора в сети RS-485 в качестве **Мастера сети** (режим **Modbus Master**) допускается подключение к нему только одного подчиненного (**Slave**) устройства. Схема подключения приборов приведена на рисунке.

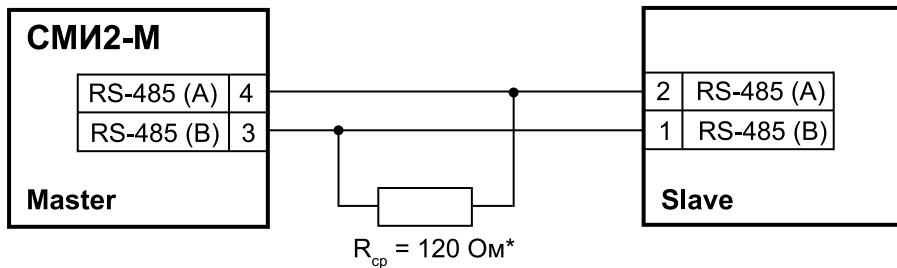


Рисунок 7.6 – Схема подключения для режима Modbus Master



ПРИМЕЧАНИЕ

* Терминальные резисторы устанавливаются в начале и конце линии RS-485 в случае необходимости. Рекомендуемое сопротивление терминального резистора равно 120 Ом, мощность – 0,25 Вт.

В режиме **Modbus Master** прибор отправляет запросы с функцией чтения регистров на подчиненное устройство по протоколу Modbus RTU или Modbus ASCII с определенной периодичностью. После каждого запроса прибор ожидает ответ от подчиненного устройства в течение таймаута ответа. После получения ответа прибор выводит данные на дисплей. Если ответ от устройства не был получен за время таймаута, прибор отправляет следующий запрос и запускает отсчет таймаута безопасного состояния. В случае отсутствия ответа от устройства за время таймаута безопасного состояния прибор переходит в режим безопасного состояния (см. [раздел 7.7](#)).

Для перехода в режим работы **Modbus Master** следует во вкладке **Индикатор** выбрать значение **MASTER** для параметра **Режим работы устройства**.

Параметры режима **Modbus Master** находятся во вкладке **Индикатор** → **Настройки Modbus Master**. Описание параметров режима **Modbus Master** приведено в [таблице 7.3](#).

Таблица 7.3 – Настройка режима Modbus Master

Параметр	Описание	Диапазон значений
Протокол	Используемый протокол обмена (RTU – Modbus RTU, ASCII – Modbus ASCII)	RTU, ASCII
Адрес устройства	Адрес подключенного к прибору подчиненного устройства	1...255
Таймаут ответа	Время ожидания прибором ответа от подчиненного устройства	300...10000 мс
Функция Modbus	Функция Modbus, используемая в запросе	(0x03) Read Holding Registers, (0x04) Read Input Registers
Адрес регистра	Адрес начального считываемого регистра подчиненного устройства. Количество считываемых регистров зависит от выбранного типа данных (см. раздел 7.4)	0...65535
Период опроса	Период опроса подчиненного устройства	100...65535 мс

7.3.3 Режим Modbus Slave

В режиме **Modbus Slave** прибор получает запросы от **Мастера сети**. Протокол обмена (Modbus RTU или Modbus ASCII) определяется автоматически при получении запроса.

ПРИМЕЧАНИЕ

Во время записи конфигурационных параметров кратковременно изменяется яркость индикатора. Не рекомендуется циклически записывать конфигурационные параметры прибора. Конфигурационными являются все параметры, кроме тех, которые отображаются на индикаторе.

Схема подключения прибора в качестве **подчиненного** (режим **Modbus Slave**) устройства к **Мастеру сети** приведена на [рисунке 7.7](#).

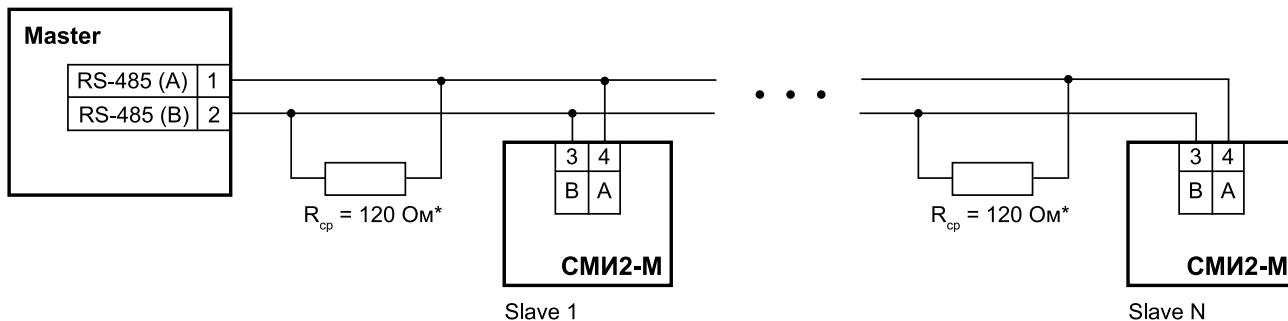


Рисунок 7.7 – Схема подключения для режима Modbus Slave

ПРИМЕЧАНИЕ

* Терминальные резисторы устанавливаются в начале и конце линии RS-485 в случае необходимости. Рекомендуемое сопротивление терминального резистора равно 120 Ом, мощность – 0,25 Вт.

Для перехода в режим работы **Modbus Slave** следует во вкладке **Индикатор** выбрать значение **SLAVE** для параметра **Режим работы устройства**.

В ПО «Owen Configurator» режиму **Modbus Slave** соответствует только один параметр – **Slave ID индикатора**, который находится во вкладке **Индикатор** → **Общие настройки Modbus**. Параметр определяет адрес прибора в сети RS-485 и может принимать значения от 1 до 255.

7.3.4 Режим Modbus Spy

В режиме **Modbus Spy** прибор «прослушивает» интерфейс RS-485, ожидая запросы с заданными параметрами (адрес устройства, код функции, адрес регистра). В случае детектирования запроса с заданными параметрами прибор выводит на дисплей полученное значение. Протокол обмена (Modbus RTU или Modbus ASCII) определяется автоматически при детектировании запроса.

Схема подключения приборов приведена на [рисунке 7.8](#).

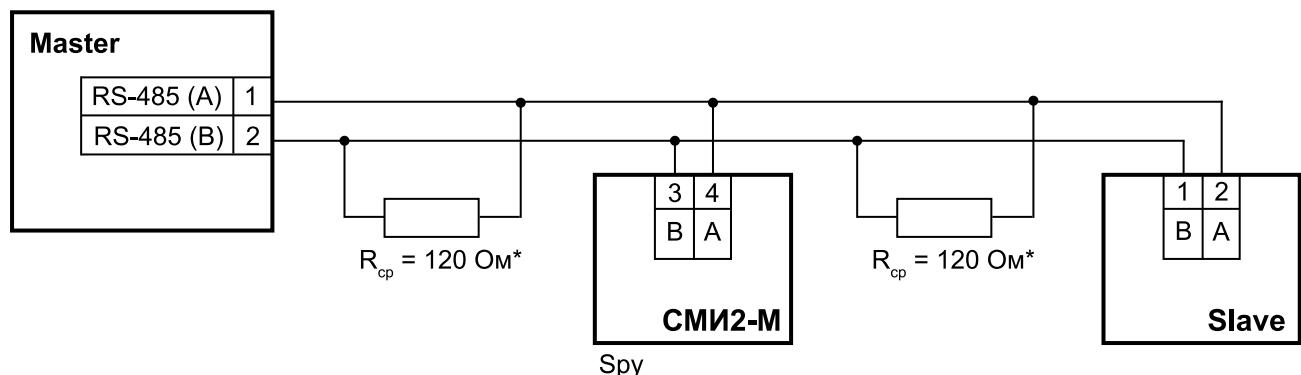


Рисунок 7.8 – Схема подключения для режима Modbus Spy



ПРИМЕЧАНИЕ

* Терминальные резисторы устанавливаются в начале и конце линии RS-485 в случае необходимости. Рекомендуемое сопротивление терминального резистора равно 120 Ом, мощность – 0,25 Вт.

Для перехода в режим работы **Modbus Spy** следует во вкладке **Индикатор** выбрать значение **SPY** для параметра **Режим работы устройства**.

Параметры режима **Modbus Spy** находятся во вкладке **Индикатор** → **Настройки Modbus Spy**. Описание параметров режима **Modbus Spy** приведено в [таблице 7.4](#).

Таблица 7.4 – Настройка режима Modbus Spy

Параметр	Описание	Диапазон значений
Адрес устройства*	Адрес подчиненного устройства в запросе	0...255**
Номер функции	Функция Modbus, используемая в запросе	(0x03) Read Holding Registers, (0x04) Read Input Registers, (0x06) Write Single Register, (0x10) Write Multiple Registers
Адрес регистра***	Адрес регистра в запросе	0...65535



ПРИМЕЧАНИЕ

* Адрес устройства не должен совпадать с адресом прибора, заданном в параметре **Slave ID индикатора** из группы параметров **Общие настройки Modbus**.

** В случае выбора адреса 0 прибор отслеживает широковещательные пакеты от Мастера сети. Если подключить несколько индикаторов к Мастеру сети и выбрать адрес 0, то можно выводить на каждом индикаторе разные данные, указав на приборах соответствующие данным адреса регистров.

*** Адрес регистра должен находиться в диапазоне регистров в запросе от Мастера сети:

$$[REG_{spy}; REG_{spy} + Q_{type} - 1] \in [ST_{frame}; ST_{frame} + Q_{frame} - 1], \quad (7.1)$$

где REG_{spy} – адрес регистра, заданный в настройках прибора;

Q_{type} – количество регистров для типа переменной, отображаемой прибором;

ST_{frame} – адрес начального регистра в запросе;

Q_{frame} – количество регистров в запросе.

Пример

Если в запросе от Мастера сети $ST_{frame} = 40$, $Q_{frame} = 20$ (таким образом, в запросе будут считываться или записываться регистры 40... 59) будет получена следующая реакция прибора при различных параметрах режима Spy:

1. $REG_{spy} = 59$, тип переменной INT ($Q_{type} = 1$) – прибор выведет на дисплей считанную информацию.
2. $REG_{spy} = 59$, тип переменной DINT ($Q_{type} = 2$) – прибор не отобразит информацию на дисплее, так как в данном случае прибор ожидает получить информацию из регистров 59–60, а регистр 60 отсутствует в запросе Мастера сети.

7.4 Типы данных

Прибор поддерживает отображение значений следующих типов данных:

- целочисленные значения (**INT**, **UINT**, **DINT**, **UDINT**);
- значения с плавающей точкой (**REAL**);
- строки (**STRING**);
- битовая маска сегментов индикатора (**Портрет**);
- время (**Время**).

В ПО «Owen Configurator» можно задать значения для разных типов данных для тестового вывода на дисплей прибора во вкладке **Индикатор** → **Оперативные значения**. Для отображения на приборе тестовых значений следует также выбрать соответствующий тип данных во вкладке **Индикатор** → **Настройки** → **Тип переменной**. Описание параметров типов данных приведено в [таблице 7.5](#).

Таблица 7.5 – Типы данных

Тип данных	Описание	Количество регистров
INT	Целое число со знаком	1 (2 байта)
UINT	Целое число без знака	1 (2 байта)
DINT	Целое число со знаком	2 (4 байта)
UDINT	Целое число без знака	2 (4 байта)
REAL	Значение с плавающей точкой (число одинарной точности согласно стандарту IEEE 754)	2 (4 байта)
STRING*	Строка с кодировкой ASCII с символами латинского алфавита, цифрами и точкой	2...16 (4...32 байта)
Портрет	Битовая маска сегментов индикатора	2 (4 байта)
Время	Время в формате XX:YY**	2 (4 байта)

**ПРИМЕЧАНИЕ**

* Для определения количества регистров при работе прибора в режимах Modbus Master и Modbus Spy используется параметр **Длина строки**. При работе в режиме Modbus Slave длина строки принимается равной 32 символам (16 регистров). Не допускается чтение/запись фрагмента строки (в запросе мастера сети должен быть указан размер данных: 16 регистров). В режиме Modbus Slave параметр **Длина строки** используется для бегущей строки – при «прокрутке» строки будет отображаться количество символов, которое указано в данном параметре.

** XX:YY рассчитывается по формулам $XX = N / 60$ (целая часть), $YY = N / 60$ (остаток от деления), где N – значение, которое приходит на прибор.

В случае получения прибором значения 1000 на дисплее будет отображено 16:40.

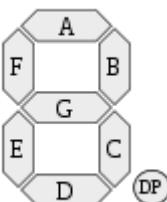
Соответствие начертания символов на цифровом индикаторе буквам латинского алфавита и их ASCII-коды представлено в [таблице 7.6](#).

Таблица 7.6 – ASCII-коды символов на цифровом индикаторе

Код ASCII	.0	.1	.2	.3	.4	.5	.6	.7	.8	.9	.A	.B	.C	.D	.E	.F
2.														–	.	
3.	0 0	1 1	2 2	3 3	4 4	5 5	6 6	7 7	8 8	9 9						
4.		A A	B b	C c	D d	E E	F F	G G	H H	I I	J J	K K	L L	M m	N n	O o
5.	P P	Q q	R r	S S	T t	U U	V v	W w	X x	Y y	Z z					
6.		a A	b b	c c	d d	e E	f F	g G	h h	i i	j J	k K	l L	m m	n n	o o
7.	p P	q q	r r	s S	t t	u U	v v	w w	x x	y y	z z					

Соответствие битов в маске сегментам индикатора при выводе на дисплей значения типа Портрет приведено в [таблице 7.7](#). Младший байт маски соответствует крайнему правому сегменту индикатора, старший байт маски – крайнему левому сегменту.

Таблица 7.7 – Соответствие битов в байте сегментам индикатора

	Сегмент		Номер бита
	A		0
	B		1
	C		2
	D		3
	E		4
	F		5
	G		6
DP			7

7.5 Индикация

Параметры индикатора находятся во вкладке **Индикатор** → **Настройки**. Описание параметров индикатора приведено в [таблице 7.8](#).

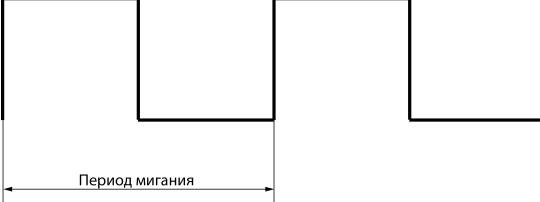
Таблица 7.8 – Настройка индикации

Параметр	Описание	Диапазон значений
Тип переменной	Тип переменной, отображаемой на дисплее	INT, UINT, DINT, UDINT, REAL, STRING, Портрет, Время
Цвет	Цвет индикации. При использовании встроенной логики (см. раздел 7.6) цвет может изменяться в зависимости от величины отображаемого значения	Зеленый, Красный, Желтый
Яркость	Яркость дисплея	0...100 %
Число ведущих нулей	Число ведущих нулей на дисплее перед значением. Используется только с целочисленными значениями. Пример отображения значения «1» на дисплее при различных значениях параметра Число ведущих нулей: 0 → на дисплее 1; 1 → на дисплее 01; 2 → на дисплее 001; 3 → на дисплее 0001	0, 1, 2, 3

Продолжение таблицы 7.8

Параметр	Описание	Диапазон значений
Положение десятичной точки	<p>Положение десятичной точки при отображении значения на дисплее. Используется только с целочисленными значениями и значениями с плавающей точкой.</p> <p>Пример использования с целочисленным значением «5000»: - - - → на дисплее 5000; - - - . → на дисплее 500.0; - - . - - → на дисплее 50.00; - . - - - → на дисплее 5.000.</p> <p>Пример использования со значением с плавающей точкой «1.234»: - - - → на дисплее 1.234; - - - . - → на дисплее 12; - - . - - → на дисплее 123; - . - - - → на дисплее 1234</p>	- - - , - - - . - , - - . - - , - . - - -
Коэффициент сдвига	<p>Коэффициент, прибавляемый к значению перед выводом на дисплей. Используется только с целочисленными значениями (преобразует целочисленное значение в значение с плавающей точкой) и значениями с плавающей точкой.</p> <p>При использовании коэффициента значение может выйти за допустимый диапазон отображаемых на дисплее значений, что приведет к появлению на дисплее ошибки (см. раздел 7.7).</p> <p>Пример использования с целочисленным значением «5»: 1.0 → на дисплее 5.000; -1.0 → на дисплее 4.000; 5.0 → на дисплее 10.00; -5.0 → на дисплее 0.000.</p> <p>Пример использования со значением с плавающей точкой «5.678»: 1.0 → на дисплее 5.678; -1.0 → на дисплее 4.678; 5.0 → на дисплее 10.678; -5.0 → на дисплее 0.678</p>	-999.0...9999.0
Коэффициент наклона	<p>Коэффициент, на который значение умножается перед выводом на дисплей. Используется только с целочисленными значениями (преобразует целочисленное значение в значение с плавающей точкой) и значениями с плавающей точкой.</p> <p>При использовании коэффициента значение может выйти за допустимый диапазон отображаемых на дисплее значений, что приведет к появлению на дисплее ошибки (см. раздел 7.7).</p> <p>Пример использования с целочисленным значением 5: 1.0 → на дисплее 5; -1.0 → на дисплее -5.00; 5.0 → на дисплее 25.00; -5.0 → на дисплее -25.0.</p> <p>Пример использования со значением с плавающей точкой 5.678: 1.0 → на дисплее 5.678; -1.0 → на дисплее -5.678; 5.0 → на дисплее 28.38; -5.0 → на дисплее -28.38</p>	-999.0...9999.0
Мигание	Наличие мигания значения на дисплее. Мигание также может зависеть от встроенной логики (см. раздел 7.6) или безопасного состояния (см. таблицу 7.2)	Выключено, Включено

Продолжение таблицы 7.8

Параметр	Описание	Диапазон значений
Период мигания	Время одного цикла наличия и отсутствия значения на дисплее (скважность = 50 %) 	250...3000 мс
Режим отображения	Режим отображения значения на дисплее. В статичном режиме значение не движется по дисплею. В режиме бегущей строки значение циклически посимвольно сдвигается в направлении справа налево. После исчезновения с дисплея значение вновь начинает посимвольно сдвигаться справа налево В режиме числовой бегущей строки проверка значений типа INT, UINT, DINT, UDINT и REAL на принадлежность диапазону (-999...9999) не производится. Это позволяет отображать в режиме числовой бегущей строки значения, число знаков в которых превышает число разрядов индикатора. Точность значений с плавающей точкой (REAL) в этом случае ограничена 3 знаками после запятой. Если общее число знаков не превышает 4, то значение отображается статично.	Статичный, Бегущая строка, Числовая бегущая строка
Период сдвига бегущей строки	Период перемещения значения на дисплее на один символ влево.	100...1500 мс

7.6 Встроенная логика

Режим встроенной логики предназначен для изменения визуальных параметров вывода значения на дисплей (цвет и мигание) в зависимости от принадлежности значения одному из задаваемых диапазонов. Прибор поддерживает до 5 диапазонов (зон). Для включения режима встроенной логики следует во вкладке **Индикатор** → **Встроенная логика** выбрать значение **Включено** для параметра **Встроенная логика**.

**ПРИМЕЧАНИЕ**

Режим встроенной логики может использоваться только для целочисленных значений и значений с плавающей точкой.

По умолчанию в режиме встроенной логики используется только одна зона – **Зона 5**. Параметры **Зоны 5** находятся во вкладке **Индикатор** → **Встроенная логика** → **Зона 5**. Описание параметров **Зоны 5** приведено в [таблице 7.9](#).

Таблица 7.9 – Параметры Зоны 5

Параметр	Описание	Диапазон значений
Цвет	Цвет индикации	Зеленый, Красный, Желтый
Мигание	Наличие мигания значения на дисплее	Выключено, Включено

Для корректной работы встроенной логики требуется задействовать и настроить как минимум еще одну зону в дополнение к **Зоне 5**. Параметры **Зоны 1 (2, 3, 4)** находятся во вкладке **Индикатор** → **Встроенная логика** → **Зона 1 (2, 3, 4)**. Описание параметров **Зоны 1 (2, 3, 4)** приведено в [таблице 7.10](#).

Таблица 7.10 – Параметры Зона 1 (2, 3, 4)

Параметр	Описание	Диапазон значений
Задействовать	Использование зоны в режиме встроенной логики	Выключено, Включено
Верхняя граница*	Верхняя граница зоны	-999... 9999
Гистерезис**	Значение относительно верхней границы зоны, спустя которое производится переход в следующую зону (при работе в области отрицательных значений) или возвращение в текущую зону (при работе в области положительных значений)	0... 9999
Цвет	Цвет индикации	Зеленый, Красный, Желтый
Мигание	Наличие мигания значения на дисплее	Выключено, Включено

ПРИМЕЧАНИЕ

* В случае использования нескольких зон верхняя граница зоны с большим номером должна превышать верхнюю границу зоны с меньшим номером:
 $Z_1 < Z_2 < Z_3 < Z_4$.

В противном случае прибор отображает на дисплее сообщение об аварийной ситуации (см. [раздел 7.7](#)). Верхняя граница Зоны 5 не задается и принимается равной максимальному допустимому значению для вывода на дисплей.

** Гистерезис не может быть больше разности между верхними границами соседних зон, в противном случае прибор отображает на дисплее сообщение об аварийной ситуации (см. [раздел 7.7](#)). Гистерезис Зоны 5 отсутствует, так как Зона 5 является последней на числовой оси и из нее нельзя перейти в «следующую» зону.

Пример использования режима встроенной логики с одной рабочей зоной

При изменении значения визуальные параметры вывода значения на дисплей не изменяются (например, **Зона 5** – зеленый цвет индикатора, мигание выключено).



Рисунок 7.9 – Изменение визуальных параметров при использовании одной рабочей зоны

Зона 5 соответствует диапазону значений [-999; 9999].



Рисунок 7.10 – Пример встроенной логики для одной рабочей зоны

Пример использования режима встроенной логики с двумя рабочими зонами

Пусть верхняя граница **Зоны 1** равна 100, гистерезис равен 10. В случае перехода из одной зоны в другую визуальные параметры вывода значения на дисплей изменяются (например, **Зона 1** – зеленый цвет индикатора, мигание выключено; **Зона 5** – желтый цвет индикатора, мигание включено).

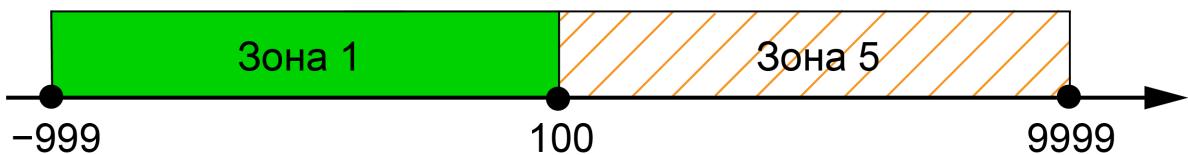


Рисунок 7.11 – Изменение визуальных параметров при использовании двух рабочих зон

Если значение меняется в большую сторону, то **Зона 1** соответствует диапазону значений $[-999; 100]$, **Зона 5** – диапазону значений $[100; 9999]$.

Если значение меняется в меньшую сторону, то **Зона 1** соответствует диапазону значений $[-999; 90]$, **Зона 5** – диапазону значений $[90; 9999]$.

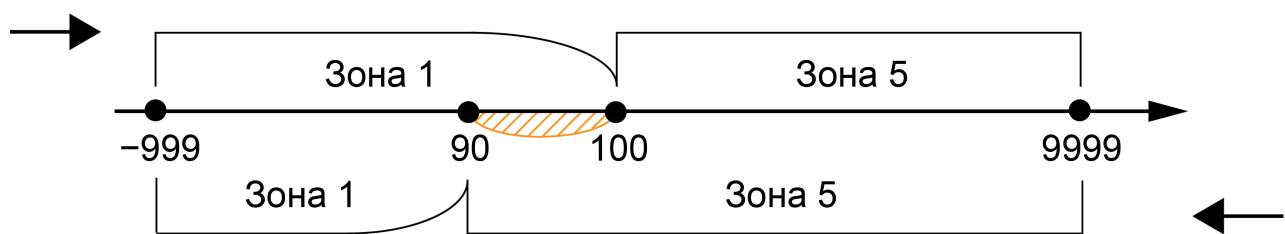


Рисунок 7.12 – Пример встроенной логики для двух рабочих зон

Пример использования режима встроенной логики с двумя рабочими зонами (верхняя граница **Зоны 1** равна -100 , гистерезис равен 10) представлен на [рисунке 7.13](#). При переходе из одной зоны в другую визуальные параметры вывода значения на дисплей изменяются.

Если значение меняется в большую сторону, то **Зона 1** соответствует диапазону значений $[-999; -90]$, **Зона 5** – диапазону значений $(-90; 9999]$.

Если значение меняется в меньшую сторону, то **Зона 1** соответствует диапазону значений $[-999; -100]$, **Зона 5** – диапазону значений $[-100; 9999]$.

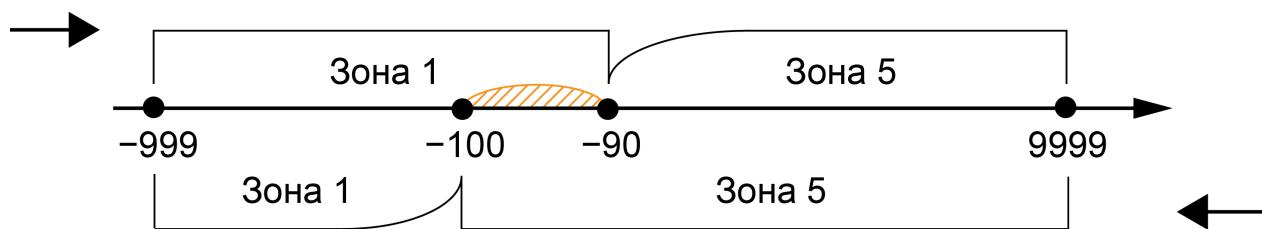


Рисунок 7.13 – Пример встроенной логики для двух рабочих зон

Пример использования режима встроенной логики с тремя рабочими зонами

Пусть верхняя граница **Зоны 1** равна 100 , гистерезис равен 10 , верхняя граница **Зоны 2** равна 150 , гистерезис равен 20 . В случае перехода из одной зоны в другую визуальные параметры вывода значения на дисплей изменяются (например, **Зона 1** – зеленый цвет индикатора, мигание выключено, **Зона 2** – желтый цвет индикатора, мигание включено, **Зона 5** – красный цвет индикатора, мигание выключено).



Рисунок 7.14 – Изменение визуальных параметров при использовании трех рабочих зон

Если значение меняется в большую сторону, то **Зона 1** соответствует диапазону значений $[-999; 100]$, **Зона 2** – диапазону значений $[100; 150]$, **Зона 5** – диапазону значений $[150; 9999]$.

Если значение меняется в меньшую сторону, то **Зона 1** соответствует диапазону значений $[-999; 90]$, **Зона 2** – диапазону значений $[90; 130]$, **Зона 5** – диапазону значений $[130; 9999]$.

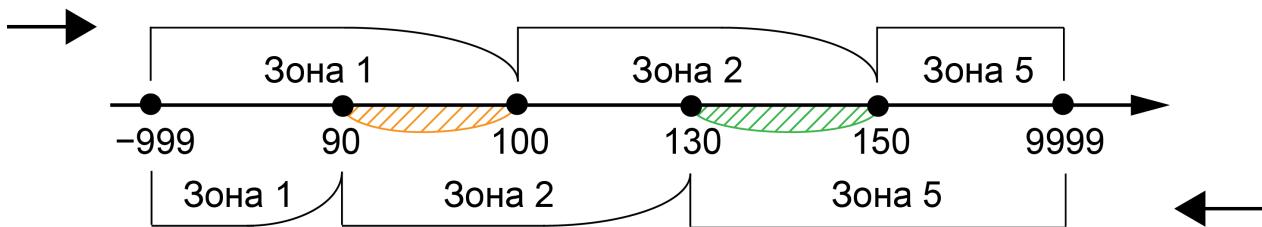


Рисунок 7.15 – Пример встроенной логики для трех рабочих зон

Пример использования режима встроенной логики с тремя рабочими зонами (верхняя граница **Зоны 1** равна -150 , гистерезис равен 20 , верхняя граница **Зоны 2** равна -100 , гистерезис равен 10) представлен на [рисунке 7.16](#). При переходе из одной зоны в другую визуальные параметры вывода значения на дисплей изменяются.

Если значение меняется в большую сторону, то **Зона 1** соответствует диапазону значений $[-999; -130]$, **Зона 2** – диапазону значений $(-130; -90]$, **Зона 5** – диапазону значений $(-90; 9999]$.

Если значение меняется в меньшую сторону, то **Зона 1** соответствует диапазону значений $[-999; -150]$, **Зона 2** – диапазону значений $[-150; -100]$, **Зона 5** – диапазону значений $[-100; 9999]$.

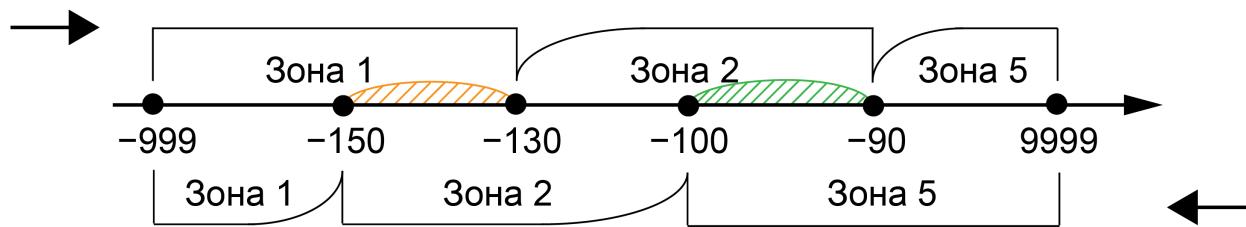


Рисунок 7.16 – Пример встроенной логики для трех рабочих зон

Пример использования режима встроенной логики с тремя рабочими зонами (верхняя граница **Зоны 1** равна -100 , гистерезис равен 10 , верхняя граница **Зоны 2** равна 100 , гистерезис равен 10) представлен на [рисунке 7.17](#). При переходе из одной зоны в другую визуальные параметры вывода значения на дисплей изменяются.

Если значение меняется в большую сторону, то **Зона 1** соответствует диапазону значений $[-999; -90]$, **Зона 2** – диапазону значений $(-90; 100]$, **Зона 5** – диапазону значений $[100; 9999]$.

Если значение меняется в меньшую сторону, то **Зона 1** соответствует диапазону значений $[-999; -100]$, **Зона 2** – диапазону значений $[-100; 90)$, **Зона 5** – диапазону значений $[90; 9999]$.

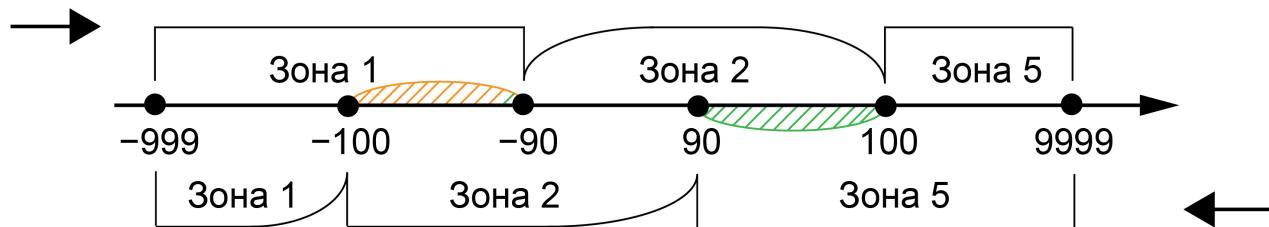


Рисунок 7.17 – Пример встроенной логики для трех рабочих зон

7.7 Индикация ошибок

Во время работы с прибором могут возникнуть следующие ошибки:

- прибор получил значение, которое невозможно отобразить на дисплее (значение не входит в допустимый диапазон);
- встроенная логика прибора настроена некорректно;
- прибор не получил значение за отведенное время и перешел в безопасное состояние.



ПРИМЕЧАНИЕ

После подачи питания прибор находится в безопасном состоянии. Выход из безопасного состояния происходит в момент получения корректного запроса.

Индикация ошибок описана в [таблице 7.11](#).

Таблица 7.11 – Индикация ошибок

Сообщение на дисплее	Причина появления	Номер бита регистра статуса
Err_L	Полученное значение (целочисленное значение или значение с плавающей точкой) меньше минимального допустимого для отображения на дисплее. Пример: $N < -999$, где N – полученное значение	27
Err_H	Полученное значение (целочисленное значение или значение с плавающей точкой) больше максимального допустимого для отображения на дисплее. Пример: $N > 9999$, где N – полученное значение	28
Err_Z	Верхняя граница зоны с большим номером не превышает верхнюю границу зоны с меньшим номером. Пример: $Z_2 < Z_1$, где Z_1 и Z_2 – верхние границы Зоны 1 и Зоны 2 соответственно Гистерезис больше разницы между верхними границами соседних зон. Пример: $H_2 > Z_2 - Z_1$, где H_2 – значение гистерезиса Зоны 2; Z_1 и Z_2 – верхние границы Зоны 1 и Зоны 2 соответственно	26
Отображение битовой маски безопасного состояния (значение типа Портрет)	Время ожидания отображаемых данных превысило установленный таймаут ответа и последующий таймаут безопасного состояния. Пример: $T_w > T_a + T_{ss}$, где T_w – время ожидания отображаемых данных; T_a – таймаут ответа (только для режима Modbus Master, для остальных режимов работы равен 0); T_{ss} – таймаут безопасного состояния (для всех режимов работы)	—

8 Техническое обслуживание

8.1 Общие указания

Во время выполнения работ по техническому обслуживанию прибора следует соблюдать требования безопасности из [раздела 3](#).

Техническое обслуживание прибора проводится не реже одного раза в 6 месяцев и включает следующие процедуры:

- проверка крепления прибора;
- проверка винтовых соединений;
- удаление пыли и грязи с клеммника прибора.

8.2 Обновление встроенного ПО

Встроенное ПО прибора обновляется с помощью утилиты, которая доступна на сайте owen.ru.

Для обновления встроенного ПО следует:

1. Отключить питание прибора.
2. Нажать и удерживать сервисную кнопку.
3. Подключить прибор к ПК по интерфейсу USB.
4. Отпустить сервисную кнопку после появления на дисплее надписи *Load*.
5. Запустить утилиту и обновить встроенное ПО прибора.

9 Маркировка

На корпус прибора нанесены:

- наименование прибора;
- степень защиты корпуса по ГОСТ 14254;
- напряжение и частота питания;
- потребляемая мощность;
- класс защиты от поражения электрическим током по ГОСТ 12.2.007.0;
- знак соответствия требованиям ТР ТС (ЕАС);
- страна-изготовитель;
- заводской номер прибора и год выпуска.

На потребительскую тару нанесены:

- наименование прибора;
- знак соответствия требованиям ТР ТС (ЕАС);
- страна-изготовитель;
- заводской номер прибора и год выпуска.

10 Упаковка

Упаковка прибора производится в соответствии с ГОСТ 23088-80 в потребительскую тару, выполненную из коробочного картона по ГОСТ 7933-89.

Упаковка прибора при пересылке почтой производится по ГОСТ 9181-74.

11 Транспортирование и хранение

Прибор транспортируется в закрытом транспорте любого вида. Прибор следует перевозить в транспортной таре поштучно или в контейнерах. В транспортных средствах тара должна крепиться согласно правилам, действующим на соответствующих видах транспорта.

Условия транспортирования должны соответствовать условиям 5 ГОСТ 15150 с соблюдением мер защиты от ударов и вибраций.

Условиях хранения в таре на складе изготовителя и потребителя должны соответствовать условиям 1 ГОСТ 15150. В воздухе не должны присутствовать агрессивные примеси.

Приборы следует хранить на стеллажах.

12 Комплектность

Наименование	Количество
Прибор	1 шт.
Паспорт и Гарантийный талон	1 экз.
Краткое руководство	1 экз.
Комплект крепежных элементов	1 шт.
Уплотнительная резинка	1 шт.
Соединительный четырехконтактный разъем питания и связи	1 шт.



ПРИМЕЧАНИЕ

Изготовитель оставляет за собой право внесения дополнений в комплектность прибора.

13 Гарантийные обязательства

Изготовитель гарантирует соответствие прибора требованиям ТУ при соблюдении условий эксплуатации, транспортирования, хранения и монтажа.

Гарантийный срок эксплуатации – **24 месяца** со дня продажи.

В случае выхода прибора из строя в течение гарантийного срока при соблюдении условий эксплуатации, транспортирования, хранения и монтажа предприятие-изготовитель обязуется осуществить его бесплатный ремонт или замену.

Порядок передачи прибора в ремонт содержится в паспорте и в гарантийном талоне.

Приложение А. Список регистров Modbus

Таблица А.1 – Чтение и запись параметров по протоколу Modbus

Операция	Функция
Чтение	3 (0x03) или 4 (0x04)
Запись	6 (0x06) или 16 (0x10)

Список регистров Modbus считывается с прибора с помощью ПО «Owen Configurator» во вкладке «Параметры устройства». Список регистров Modbus представлен в [таблице А.2](#).


ПРИМЕЧАНИЕ

Заводские настройки выделены **полужирным курсивом**.

Таблица А.2 – Регистры обмена по протоколу Modbus

Параметр	Значение	Адрес регистра	Тип доступа	Формат данных
		DEC		
Настройки порта RS-485				
Скорость COM-порта	3 – 2400 бит/с, 4 – 4800 бит/с, 5 – 9600 бит/с, 6 – 14400 бит/с, 7 – 19200 бит/с, 8 – 38400 бит/с, 9 – 57600 бит/с, 10 – 115200 бит/с	521	0x0209	Чтение и запись
Размер данных	0 – 8 бит	522	0x020A	Чтение и запись
Количество стоп-бит	0 – 1 стоп-бит, 1 – 2 стоп-бита	523	0x020B	Чтение и запись
Контроль четности	0 – Нет, 1 – Чет, 3 – Нечет	524	0x020C	Чтение и запись
Признак конца кадра	0 – IDLE frame, 1 – 3.5 char (Modbus spec)	528	0x0210	Чтение и запись
Индикатор				
Режим работы устройства	0 – SLAVE, 1 – MASTER, 2 – SPY	4000	0x0FA0	Чтение и запись
Индикатор Настройки Modbus Master				
Протокол	0 – RTU, 1 – ASCII	4020	0x0FB4	Чтение и запись
Адрес устройства	1...255	4021	0x0FB5	Чтение и запись
Таймаут ответа	300... 1000 ...10000 мс	4022	0x0FB6	Чтение и запись
Функция Modbus	0 – (0x03) Read Holding Registers, 1 – (0x04) Read Input Registers	4023	0x0FB7	Чтение и запись
Адрес регистра	0	4024	0x0FB8	Чтение и запись
Период опроса	100... 200 ...65535 мс	4025	0x0FB9	Чтение и запись

Продолжение таблицы А.2

Параметр	Значение	Адрес регистра		Тип доступа	Формат данных
		DEC	HEX		
Индикатор Настройки Modbus Spy					
Адрес устройства	0...1...255	4040	0x0FC8	Чтение и запись	Unsigned 8
Номер функции	0 – (0x03) Read Holding Registers, 1 – (0x04) Read Input Registers , 2 – (0x06) Write Single Register, 3 – (0x10) Write Multiple Registers	4041	0x0FC9	Чтение и запись	Enum 4
Адрес регистра	0...1...65535	4042	0x0FCA	Чтение и запись	Unsigned 16
Индикатор Общие настройки Modbus					
Slave ID индикатора	1...255	527	0x020F	Чтение и запись	Unsigned 8
Порядок байт	0 – Не менять , 1 – Инверсия только байтов, 2 – Инверсия только регистров, 3 – Инверсия байтов и регистров	4061	0x0FDD	Чтение и запись	Enum 4
Таймаут безопасного состояния	0...60 с	4062	0x0FDE	Чтение и запись	Unsigned 16
Битовая маска безопасного состояния	0... 70404046 ... 4294967295	4063	0x0FDF	Чтение и запись	Unsigned 32
Цвет безопасного состояния	0 – Зеленый , 1 – Красный, 2 – Желтый	4065	0x0FE1	Чтение и запись	Enum 3
Мигание безопасного состояния	0 – Выключено , 1 – Включено	4066	0x0FE2	Чтение и запись	Enum 2
Индикатор Настройки индикатора					
Цвет	0 – Зеленый , 1 – Красный, 2 – Желтый	4100	0x1004	Чтение и запись	Enum 3
Яркость	0... 75 ...100 %	4101	0x1005	Чтение и запись	Unsigned 8
Мигание	0 – Выключено , 1 – Включено	4102	0x1006	Чтение и запись	Enum 2
Период мигания	250... 1000 ...3000 мс	4103	0x1007	Чтение и запись	Unsigned 16
Число ведущих нулей	0 – «0» , 1 – «1», 2 – «2», 3 – «3»	4104	0x1008	Чтение и запись	Enum 4
Период сдвига бегущей строки	100 ...1500 мс	4105	0x1009	Чтение и запись	Unsigned 16
Режим отображения	0 – Статичный , 1 – Бегущая строка 2 – Числовая бегущая строка	4106	0x100A	Чтение и запись	Enum 3

Продолжение таблицы А.2

Параметр	Значение	Адрес регистра		Тип доступа	Формат данных
		DEC	HEX		
Тип переменной	0 – INT, 1 – UINT, 2 – DINT, 3 – UDINT, 4 – REAL, 5 – STRING, 6 – Портрет, 7 – Время	4107	0x100B	Чтение и запись	Enum 8
Положение десятичной точки	0 – «----», 1 – «---.», 2 – «--.-», 3 – «.-.-»	4108	0x100C	Чтение и запись	Enum 4
Коэффициент сдвига	-999.0... 0.0 ...9999.0	4109	0x100D	Чтение и запись	Float 32
Коэффициент наклона	-999.0... 1.0 ...9999.0	4111	0x100F	Чтение и запись	Float 32
Индикатор Оперативные значения					
INT	-32768... 0 ...32767	4200	0x1068	Чтение и запись	Signed 16
UINT	0 ...65535	4201	0x1069	Чтение и запись	Unsigned 16
DINT	-2147483648... 0 ...2147483647	4202	0x106A	Чтение и запись	Signed 32
UDINT	0 ...4294967295	4204	0x106C	Чтение и запись	Unsigned 32
REAL	-7.922816E+28... 0 ...7.922816E+28	4206	0x106E	Чтение и запись	Float 32
STRING	4...32	4208	0x1070	Чтение и запись	String 256
Длина строки	4 ...32	4249	0x1099	Чтение и запись	Unsigned 8
Портрет	0 ...4294967295	4250	0x109A	Чтение и запись	Unsigned 32
Время	0 ...4294967295	4252	0x109C	Чтение и запись	Unsigned 32
Индикатор Встроенная логика					
Встроенная логика	0 – Выключено, 1 – Включено	4300	0x10CC	Чтение и запись	Enum 2
Индикатор Встроенная логика Зона 5					
Цвет	0 – Зеленый, 1 – Красный, 2 – Желтый	4301	0x10CD	Чтение и запись	Enum 3
Мигание	0 – Выключено, 1 – Включено	4302	0x10CE	Чтение и запись	Enum 2
Индикатор Встроенная логика Зона 1					
Задействовать	0 – Выключено, 1 – Включено	4310	0x10D6	Чтение и запись	Enum 2
Верхняя граница	-999.0... 0.0 ...9999.0	4311	0x10D7	Чтение и запись	Float 32
Гистерезис	0.0 ...9999.0	4313	0x10D9	Чтение и запись	Float 32
Цвет	0 – Зеленый, 1 – Красный, 2 – Желтый	4315	0x10DB	Чтение и запись	Enum 3
Мигание	0 – Выключено, 1 – Включено	4316	0x10DC	Чтение и запись	Enum 2

Продолжение таблицы А.2

Параметр	Значение	Адрес регистра		Тип доступа	Формат данных
		DEC	HEX		
Индикатор Встроенная логика Зона 2					
Задействовать	0 – Выключено, 1 – Включено	4320	0x10E0	Чтение и запись	Enum 2
Верхняя граница	–999.0... 0.0 ...9999.0	4321	0x10E1	Чтение и запись	Float 32
Гистерезис	0.0 ...9999.0	4323	0x10E3	Чтение и запись	Float 32
Цвет	0 – Зеленый, 1 – Красный, 2 – Желтый	4325	0x10E5	Чтение и запись	Enum 3
Мигание	0 – Выключено, 1 – Включено	4326	0x10E6	Чтение и запись	Enum 2
Индикатор Встроенная логика Зона 3					
Задействовать	0 – Выключено, 1 – Включено	4330	0x10EA	Чтение и запись	Enum 2
Верхняя граница	–999.0... 0.0 ...9999.0	4331	0x10EB	Чтение и запись	Float 32
Гистерезис	0.0 ...9999.0	4333	0x10ED	Чтение и запись	Float 32
Цвет	0 – Зеленый, 1 – Красный, 2 – Желтый	4335	0x10EF	Чтение и запись	Enum 3
Мигание	0 – Выключено, 1 – Включено	4336	0x10F0	Чтение и запись	Enum 2
Индикатор Встроенная логика Зона 4					
Задействовать	0 – Выключено, 1 – Включено	4340	0x10F4	Чтение и запись	Enum 2
Верхняя граница	–999.0... 0.0 ...9999.0	4341	0x10F5	Чтение и запись	Float 32
Гистерезис	0.0 ...9999.0	4343	0x10F7	Чтение и запись	Float 32
Цвет	0 – Зеленый, 1 – Красный, 2 – Желтый	4345	0x10F9	Чтение и запись	Enum 3
Мигание	0 – Выключено, 1 – Включено	4346	0x10FA	Чтение и запись	Enum 2
Статус прибора					
Статус	0..4294967295	61620	0xF0B4	Только чтение	Unsigned 32
 ПРИМЕЧАНИЕ	* Тип Enum идентичен типу Unsigned 16.				



Россия, 111024, Москва, 2-я ул. Энтузиастов, д. 5, корп. 5

тел.: +7 (495) 641-11-56, факс: (495) 728-41-45

тех. поддержка 24/7: 8-800-775-63-83, support@owen.ru

отдел продаж: sales@owen.ru

www.owen.ru

1-RU-65022-1.26